

Solution 1 : Fermeture transitive d'un graphe

1.a] Voici le code de la fonction `roy_warshall` :

```
1 graph* roy_warshal (graph* G) {
2   int i,j,k;
3   graph* H = init_graph(G->n);
4   for (i=0; i<G->n; i++) {
5     for (j=0; j<G->n; j++) {
6       if (i == j) {
7         H->mat[i][j] = 1;
8       } else {
9         H->mat[i][j] = G->mat[i][j];
10      }
11    }
12  }
13  for (k=0; k<G->n; k++) {
14    for (i=0; i<G->n; i++) {
15      for (j=0; j<G->n; j++) {
16        H->mat[i][j] = H->mat[i][j] || (H->mat[i][k] && H->mat[k][j]);
17      }
18    }
19  }
20  return H;
21 }
```

1.b] Voici le reste du code :

```
1 typedef struct {
2   int n;
3   int** mat;
4 } graph;
5
6 void print_graph (graph* G) {
7   int i,j;
8   for (i=0; i<G->n; i++) {
9     for (j=0; j<G->n; j++) {
10      printf("%d ", G->mat[i][j]);
11    }
12    printf("\n");
13  }
14 }
15
16 int main() {
17   graph* G = init_graph(7);
```

```

18  /* attention, les indices sont décalés de 1 */
19  G->mat[0][1] = 1; G->mat[0][3] = 1;
20  G->mat[1][4] = 1;
21  G->mat[2][4] = 1; G->mat[2][5] = 1;
22  G->mat[3][1] = 1;
23  G->mat[4][3] = 1;
24  G->mat[5][5] = 1;
25
26  graph* H = roy_warshall(G);
27  print_graph(H);
28 }

```

1.c] Pour lire la matrice depuis un fichier on fait comme cela :

```

1  #include <stdio.h>
2  graph* read_graph (char* filename) {
3      int i,j;
4      FILE* input = fopen(filename, "r");
5      if (input == NULL) {
6          fprintf(stderr, "Impossible de lire le fichier %s.\n", filename);
7          return NULL;
8      }
9      int nb;
10     if (fscanf(input, "%d", &nb) != 1) {
11         fprintf(stderr, "Le fichier %s n'est pas au bon format.\n", filename);
12         fclose(input);
13         return NULL;
14     }
15
16     graph* G = (graph*) malloc(sizeof(graph));
17     int** matrix = (int**) malloc(nb * sizeof(int*));
18     for (i=0; i<nb; i++) {
19         matrix[i] = (int*) malloc(nb * sizeof(int));
20         for (j=0; j<nb; j++) {
21             if (fscanf(input, "%d", &(matrix[i][j])) != 1) {
22                 fprintf(stderr, "Le fichier %s n'est pas au bon format.\n", filename);
23                 fclose(input);
24                 return NULL;
25             }
26         }
27     }
28     fclose(input);
29     G->n = nb;
30     G->mat = matrix;
31     return G;
32 }

```

1.d] Ensuite, le main est encore plus simple :

```

1  int main() {
2      graph* G = read_graph("~/finiasz/graph");
3      graph* H = roy_warshall(G);

```

```
4 print_graph(H);
5 }
```

1.e] Cette fonction affiche pour chaque sommet l'ensemble de ses successeurs. Avec une fonction très similaire on pourrait aussi convertir le graphe vers une véritable structure de liste de successeurs.

```
1 void print_successors (graph* G) {
2     int i,j;
3     for (i=0; i<G->n; i++) {
4         printf("successeurs du sommet %d: ",i);
5         for (j=0; j<G->n; j++) {
6             if (G->mat[i][j] == 1) {
7                 printf("%d ", j);
8             }
9         }
10        printf("\n");
11    }
12 }
```

Solution 2 : Recherche de plus courts chemins dans un graphe

2.a] Voici l'algorithme de Aho-Hopcroft-Ullman et l'initialisation associée :

```
1 #define infinity -1
2
3 int min(int a, int b) {
4     if (a == infinity) {
5         return b;
6     } else if (b == infinity) {
7         return a;
8     } else if (a < b) {
9         return a;
10    }
11    return b;
12 }
13
14 int add(int a, int b) {
15     if ((a == infinity) || (b == infinity)) {
16         return infinity;
17     } else {
18         return a+b;
19     }
20 }
21
22 void init_graph2 (int nb, graph* G) {
23     int i,j;
24     int** matrix = (int**) malloc(nb * sizeof(int*));
25     for (i=0; i<nb; i++) {
26         matrix[i] = (int*) malloc(nb * sizeof(int));
27         for (j=0; j<nb; j++) {
28             matrix[i][j] = infinity;
29         }
30     }
31 }
```

```

29     }
30 }
31 G->n = nb;
32 G->mat = matrix;
33 }
34
35 graph* AHU(graph* G) {
36     int i,j,k;
37     graph* H = (graph*) malloc(sizeof(graph));
38     init_graph2(G->n, H);
39     for(i=0; i<G->n; i++) {
40         for(j=0; j<G->n; j++) {
41             if (i == j) {
42                 H->mat[i][j] = 0;
43             } else {
44                 H->mat[i][j] = G->mat[i][j];
45             }
46         }
47     }
48     for(k=0; k<G->n; k++) {
49         for(i=0; i<G->n; i++) {
50             for(j=0; j<G->n; j++) {
51                 H->mat[i][j] = min(H->mat[i][j], add(H->mat[i][k], H->mat[k][j]));
52             }
53         }
54     }
55     return H;
56 }

```

2.b] Il suffit de lire le fichier, symétriser la matrice, puis lancer AHU.

```

1 int main() {
2     int i,j;
3     graph* G = read_graph("~/finiasz/metro");
4
5     // on symétrise le graphe
6     for(i=0; i<G->n; i++) {
7         G->mat[i][i] = 0;        // la diagonale
8         for(j=0; j<i; j++) {
9             G->mat[i][j] = G->mat[j][i];
10        }
11    }
12    graph* H = AHU(G);
13    print_graph(H);
14 }

```

2.c] La réponse est dans le poly...

2.d] Voici la structure de liste de successeurs et l'algorithme de Dijkstra (il y a aussi un peu de travail pour implémenter la structure de tas) :

```
1 typedef struct {
2     int n;
3     node* tab;
4 } graph_L;
5
6 typedef struct node_st {
7     int end; // le sommet d'arrivé
8     int dist; // la distance du sommet
9     struct node_st* next; // successeur suivant, ou NULL
10 } node;
11
12 // On suppose que l'on a déjà une structure de tas implémentée.
13 // Les sommets sont triés en fonction des distances contenues dans
14 // le tableau dists, le plus proche à la racine.
15 // heap_insert déplace le sommet dans le tas si il est déjà dedans
16 // et seul sa distance a changée, il ne l'insère pas une deuxième fois.
17 void heap_insert(heap* H, int sommet, int* dists);
18 int heap_extract(heap* H, int* dists);
19
20 void dijkstra(graph_L* G, int start) {
21     int i, cur;
22     node* tmp;
23     int* fathers = (int*) malloc(G->n*sizeof(int));
24     int* dists = (int*) malloc(G->n*sizeof(int));
25     int* clors = (int*) malloc(G->n*sizeof(int));
26     for (i=0; i<G->n; i++) {
27         fathers[i] = -1;
28         dists[i] = 100000; // 100000 = l'infini, pour simplifier
29         colors[i] = 0;
30     }
31
32     dists[start] = 0;
33
34     heap* H = heap_init(G->n);
35     heap_insert(H, start, dists);
36
37     while ((cur = heap_extract(H, dists)) != -1) {
38         // on suppose que heap_extract retourne -1 quand le tas est vide
39         color[cur] = 1;
40         tmp = G->tab[cur];
41         while (tmp != NULL) {
42             if ((colors[tmp->end]==0) && (dists[tmp->end] > dists[cur]+tmp->dist)) {
43                 fathers[tmp->end] = cur;
44                 dists[tmp->end] = dists[cur] + tmp->dist;
45                 heap_insert(H, tmp->end, dists); // insère ou met à jour
46             }
47             tmp = tmp->next;
48         }
49     }
50     // les tableaux des pères et des distances sont remplis.
51 }
```

Solution 3 : Spéculation monétaire

3.a] Voici le code qui va bien :

```
1 #include <stdio.h>
2 #define infinity -1
3
4 typedef struct {
5     int n;
6     double** mat;
7 } graph;
8
9 void init_graph (int nb, graph* G) {
10     int i,j;
11     double** matrix = (double**) malloc(nb*sizeof(double*));
12     for (i=0; i<nb; i++) {
13         matrix[i] = (double*) malloc(nb*sizeof(double));
14         for (j=0; j<nb; j++) {
15             matrix[i][j] = 0;
16         }
17     }
18     G->n = nb;
19     G->mat = matrix;
20 }
21 double max(double a, double b) {
22     if ((a == infinity) || (b == infinity)) {
23         return infinity;
24     }
25     if (a < b) {
26         return b;
27     }
28     return a;
29 }
30 double mult(double a, double b) {
31     if ((a == infinity) || (b == infinity)) {
32         return infinity;
33     } else {
34         return a*b;
35     }
36 }
37 double star(double a) {
38     if (a > 1) {
39         return infinity;
40     } else {
41         return 1;
42     }
43 }
44 void print_graph (graph* G) {
45     int i,j;
46     for (i=0; i<G->n; i++) {
47         for (j=0; j<G->n; j++) {
48             if (G->mat[i][j] == infinity) {
49                 printf("infini ");
50             } else {
51                 /* imprime un flottant avec 4 décimales */
```

```

52     printf("%.4f ", G->mat[i][j]);
53     }
54     }
55     printf("\n");
56     }
57 }
58 graph* AHU(graph* G) {
59     int i,j,k;
60     graph* H = (graph*) malloc(sizeof(graph));
61     init_graph(G->n, H);
62     for(i=0; i<G->n; i++) {
63         for(j=0; j<G->n; j++) {
64             if (i == j) {
65                 H->mat[i][j] = max(1, H->mat[i][j]);
66             } else {
67                 H->mat[i][j] = G->mat[i][j];
68             }
69         }
70     }
71     for(k=0; k<G->n; k++) {
72         for(i=0; i<G->n; i++) {
73             for(j=0; j<G->n; j++) {
74                 H->mat[i][j] = max(H->mat[i][j], mult(H->mat[i][k],
75                                                         mult(star(H->mat[k][k]),H->mat[k][j])));
76             }
77         }
78     }
79     return H;
80 }
81 #define euro 0
82 #define dollar 1
83 #define livre 2
84 #define suisse 3
85
86 int main() {
87     graph* G = (graph*) malloc(sizeof(graph));
88     init_graph(4,G);
89     G->mat[euro][euro] = 1.0;      G->mat[dollar][dollar] = 1.0;
90     G->mat[livre][livre] = 1.0;    G->mat[suisse][suisse] = 1.0;
91
92     G->mat[euro][dollar] = 1.28;   G->mat[euro][livre] = 0.68;
93     G->mat[euro][suisse] = 1.55;   G->mat[dollar][euro] = 0.78;
94     G->mat[dollar][livre] = 0.53;  G->mat[dollar][suisse] = 1.21;
95     G->mat[livre][euro] = 1.46;    G->mat[livre][dollar] = 1.87;
96     G->mat[livre][suisse] = 2.27;  G->mat[suisse][euro] = 0.64;
97     G->mat[suisse][dollar] = 0.82; G->mat[suisse][livre] = 0.43;
98
99     graph* H = AHU(G);
100    print_graph(H);
101
102    /* on introduit une erreur volontairement */
103    G->mat[livre][suisse] = 2.30;
104    H = AHU(G);
105    print_graph(H);
106 }

```
